Форма руки	Вертикальный узловой шарнир
Степень подвижности	6 осей
Максимальная нагрузка	6 кг
Диапазон движения по Осям:	
Ось 1	Крепление к полу или потолку~165°~165°, настенное крепление~30°~30°
Ось 2	155°~100°
Ось 3	~165°~245°
Ось 4	~190°~190°
Ось 5	~105°~110°
Ось 6	~210°~210°
Максимальная скорость движения по Осям:	

Ось 1	160°/секунду
Ось 2	160°/секунду
Ось 3	169°/секунду
Ось 4	301°/секунду
Ось 5	338°/секунду
Ось 6	535°/секунду
Допустимый крутящий момент:	
Ось 4	16 Н⋅м
Ось 5	16 Н⋅м
Ось 6	13 Н⋅м
Допустимый инерционный момент:	

Ось 4	0.55 кг/м²
Ось 5	0.55 кг/м²
Ось 6	0.2 кг/м²
Точность повторного позиционирования	±0.08 мм
Максимальный охват	2012 мм
Вес робота	291 кг
Способ крепления	к поверхности пола или потолка
Требования к условиям Использования:	
Средняя температура	0-45°C
Относительная влажность	20-80% (без конденсата)
Вибрации	< 0.5 G

Другие	Робот должен быть установлен вдалеке от горючих или коррозионных жидкостей и газов, источников электрических помех
Уровень IP	Корпус IP54, Манипулятор IP67
Преимущества	Компактные размеры, высокая скорость, высокая точность, легкое управление, обширные области применения
Применение	Сварка, фрезерование, сборка, перемещение, шлифовка, лазерная и плазменная резка
Форма руки	Вертикальный узловой шарнир
Степень подвижности	6 осей
Максимальная нагрузка	20 кг
Диапазон движения по Осям:	
Ось 1	Крепление к полу или потолку~167°~167°, настенное крепление~30°~30°
Ось 2	0°~175°

Ось 3	~80°~150°
Ось 4	~190°~190°
Ось 5	~105°~130°
Ось 6	~210°~210°
Максимальная скорость движения по Осям:	
Ось 1	159°/секунду
Ось 2	159°/секунду
Ось 3	169°/секунду
Ось 4	280°/секунду
Ось 5	240°/секунду
Ось 6	483°/секунду
Допустимый крутящий момент:	
Ось 4	48 Н∙м
Ось 5	48 Н∙м

Ось 6	28 Н⋅м
Допустимый инерционный момент:	
Ось 4	1.8 кг/м²
Ось 5	1.8 кг/м²
Ось 6	0.8 кг/м²
Точность повторного позиционирования	±0.08 мм
Максимальный охват	1720 мм
Вес робота	285 кг
Способ крепления	к поверхности пола или потолка
Требования к условиям Использования:	
Средняя температура	0-45°C
Относительная влажность	20-80% (без конденсата)
Вибрации	< 0.5 G

Другие	Робот должен быть установлен вдалеке от горючих или коррозионных жидкостей и газов, источников электрических помех
Уровень IP	Корпус IP54, Манипулятор IP67
Преимущества	Компактные размеры, высокая скорость, высокая точность, легкое управление, обширные области применения
Применение	Сварка, фрезерование, сборка, перемещение, шлифовка, лазерная и плазменная резка